

ciMoMa-SLIM

自走ロボットLDと
協働ロボットTMを一体化

- 導入時のマッピング→走行テスト→ハンドリング
一連動作を専門スタッフがサポート
- 協働ロボットの可搬質量は、4kg 6kg から選択可能
- 操作しやすいGUIを装備
- MoMaだけでなく他のロボットも複数台管理が可能な
一括管理システム「JOS」を準備

point

01

○○○○○
人の代わりとして

運搬作業+ワークの受渡を実行

point

02

◎省人化 ◎人作業の改善 ◎稼働時間の拡張

への解決策として

実績

● 部品の受取/受渡

● 周回移動しての環境測定



※写真:搭載協働ロボット TM5M-700

モバイルマニピュレータの仕様

サイズ	幅 590mm × 奥行 700mm × 荷台高さ 900mm	
自走ロボット	LD-90 (オムロン社製) (※1)	
協働ロボット	可搬 6kg : TM5M-700 / 可搬 4kg : TM5M-900 (オムロン社製、又はテックマン社製) (※1)	
エンドエフェクタ	TM 用 Plug&Play ハンド (Robotiq 社製、OnRobot 社製、SCHUNK 製等) (※2)	
最大積載質量	19kg	
稼働時間	5h 以上	※満充電からの使用 LD のバッテリを使用
移動最高速度	950mm/sec	※環境に合わせて速度は下げてご使用ください
推奨通路幅	1200mm 以上 (通路中央部において旋回可能) 1800mm 以上 (本機互いすれ違いの場合)	
安全機能 (動作モード切替)	移動時 (LD モード) : マニピュレータは HOME 位置で一時停止状態 マニピュレータ動作時 (TM モード) : LD を非常停止状態とし走行不可	

※1 ご使用にあたっては、弊社取り扱い説明書、及び各ロボットメーカーのユーザーズマニュアルをご熟読下さい。

※2 カスタムハンドの製作も承っております。

ciRobotics 株式会社

ciRobotics

URL : <https://www.cirobotics.jp/>



Youtube : <https://www.youtube.com/@ciRobotics>



賀来事業所（営業部・技術部）〒870-0848 大分県大分市賀来北二丁目20番8号 TEL : 097-585-5630/FAX : 097-585-5631

モバイルマニピュレータの操作画面

複数のジョブ(LDゴール&TM動作)を組み合わせたルート機能を搭載。回数を指定し、繰り返し実行可能。

主要なステータスはランプで確認

※ ルート：
複数ジョブ（最大4個）の組み合わせ

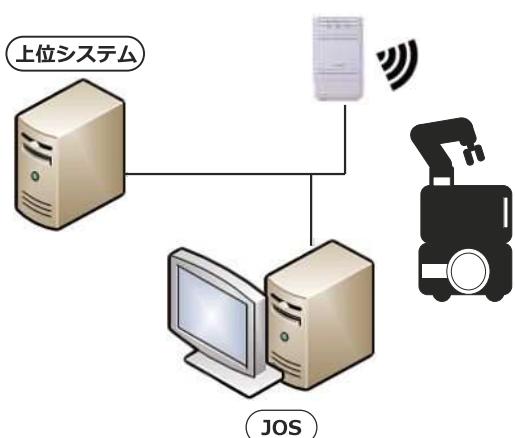
※ ジョブ：
LD ゴールと TM プログラムの組み合わせ

JOS (Job Ordering System)

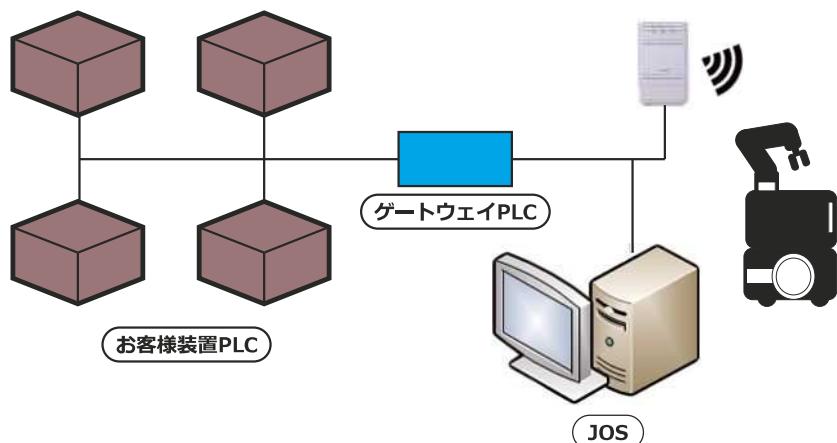
上位システムと各ロボットを連携する MiddleWare です。Job の発行、稼働状況監視を行えます。



例1 お客様上位システムとの連動



例2 お客様装置PLCシステムとの連動



本誌には主に機種のご選定に必要な内容を掲載し、ご使用上の注意事項等は掲載しておりません。
ご使用にあたっては、弊社取り扱い説明書及び各ロボットメーカーのユーザーズマニュアルをご熟読下さい。

◆御見積等に関するお問い合わせ◆



SKソリューション株式会社

本社：福岡市博多区博多駅中央街1-1 新幹線博多ビル7F

TEL : 092-432-7646 FAX : 092-481-1730

営業所：福岡（本社）、北九州、熊本、長崎、大分

ciMoMa-GIANT

自走ロボットLDと
協働ロボットTMを一体化

- 導入時のマッピング→走行テスト→ハンドリング
一連動作を専門スタッフがサポート
- 協働ロボットの可搬質量は、最大 20kg まで選択可能
- 操作しやすいGUIを装備
- MoMaだけでなく他のロボットも複数台管理が可能な
一括管理システム「JOS」を準備

point

01

人の代わり として

運搬作業+ワークの受渡を実行

point

02

◎省人化 ◎人作業の改善 ◎稼働時間の拡張

への解決策として

実績

● 部品の受取/受渡

● 周回移動しての環境測定

モバイルマニピュレータの仕様

サイズ	幅 750mm × 奥行 1220mm × 荷台高さ 900mm	
自走ロボット	LD-250 (オムロン社製) (※1)	
協働ロボット	可搬 12kg : TM12M / 可搬 14kg : TM14M / 可搬 20kg : TM20M (※1)	
エンドエフェクタ	TM 用 Plug&Play ハンド (Robotiq 社製、OnRobot 社製、SCHUNK 製等) (※2)	
最大積載質量	約 40kg	
稼働時間	4h 以上	※満充電からの使用 LD のバッテリを使用
移動最高速度	950mm/sec	※環境に合わせて速度は下げてご使用ください
推奨通路幅	1600mm 以上 (通路中央部において旋回可能) 2500mm 以上 (本機互いすれ違いの場合)	
安全機能 (動作モード切替)	移動時 (LD モード) : マニピュレータは HOME 位置で一時停止状態 マニピュレータ動作時 (TM モード) : LD を非常停止状態とし走行不可	

※1 ご使用にあたっては、弊社取り扱い説明書、及び各ロボットメーカーのユーザーズマニュアルをご熟読下さい。

※2 カスタムハンドの製作も承っております。

ciRobotics 株式会社

ciRobotics

URL : <https://www.cirobotics.jp/>



Youtube : <https://www.youtube.com/@ciRobotics>



モバイルマニピュレータの操作画面

複数のジョブ(LDゴール&TM動作)を組み合わせたルート機能を搭載。回数を指定し、繰り返し実行可能。

ルート	LD	TM	Step
ジョブ1	Job1		
ジョブ2	Job2		
ジョブ3	Job3		
ジョブ4	Job4		
実行回数 5 / 10			

主要なステータスはランプで確認

※ ルート：複数ジョブ（最大4個）の組み合わせ

※ ジョブ：LD ゴールと TM プログラムの組み合わせ

JOS (Job Ordering System)

上位システムと各ロボットを連携する MiddleWare です。Job の発行、稼働状況監視を行えます。

例1 お客様上位システムとの連動

例2 お客様装置PLCシステムとの連動

本誌には主に機種のご選定に必要な内容を掲載し、ご使用上の注意事項等は掲載しておりません。
ご使用にあたっては、弊社取り扱い説明書及び各ロボットメーカーのユーザーズマニュアルをご熟読下さい。

◆御見積等に関するお問い合わせ◆

SKソリューション株式会社

本社：福岡市博多区博多駅中央街1-1 新幹線博多ビル7F

TEL : 092-432-7646 FAX : 092-481-1730

営業所：福岡（本社）、北九州、熊本、長崎、大分